

## **Сравнение аппаратов Walkbot и Yeeson A3**

	Категории	Walkbot	Yeecon A3
Характеристики	<p><b>Производитель</b></p>	<p><b>Корея</b> P&amp;S Mechanics Co. Ltd</p>	<p><b>Китай</b> Guangzhou Yeecon Medical Equipment Industrial Co. Ltd</p>
	<p><b>Применение и суставы робота</b></p>	<p><b>Могут использоваться роботизированные ортезы как для взрослых, так и для детей</b></p>  <p><b>Синхронизированный механизм ходьбы с задействованием тазобедренного, коленного и голеностопного суставов</b></p> <p>Тазобедренный сустав Коленный сустав Привод голеностопного сустава</p>   <p><b>Приводная система голеностопного сустава</b></p>	<p><b>Нет педиатрического модуля</b></p>   <p><b>Неполный механизм ходьбы с задействованием только тазобедренного и коленного суставов</b></p>   <p><b>Только пружина и ремни</b></p>

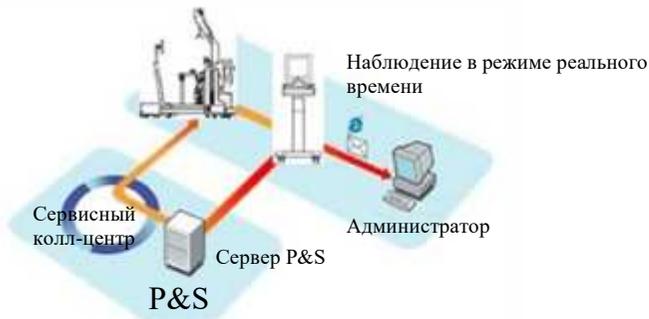
Сравнительная таблица

	Категории	Walkbot	Yeecon A3																
<p>Сертификаты CE</p>	 <p style="text-align: center; background-color: #0056b3; color: white; padding: 5px;">                 EUDAMED – Европейская база данных по медицинским изделиям             </p>	<p><b>Регистрация CE – Регламент о медицинских изделиях</b></p> <p><b>Система регистрации и идентификации хозяйствующих субъектов</b></p> <p>Поиск хозяйствующих субъектов позволяет получить все зарегистрированные записи, содержащие введенные условия поиска, по крайней мере, один критерий поиска является обязательным</p> <p>Критерии поиска</p> <p>Поиск: Полн. или сокр. наименование: P&amp;S Mechanics   Статус: Протипаль   <a href="#">Новый поиск</a></p> <p>Найдена 1 запись.</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>ИДЕРН субъекта</th> <th>Версия</th> <th>Статус</th> <th>Полное наименование</th> <th>Сокращенное наименование</th> <th>Город</th> <th>Страна</th> <th>Действие</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>№EAMF-00002157</td> <td>1 (последняя)</td> <td>Протипаль</td> <td>P&amp;S Mechanics Co. Ltd [EN]</td> <td></td> <td>Сеул</td> <td>Республика Корея</td> <td></td> </tr> </tbody> </table> <p><b>Соблюдение законов о защите промышленной безопасности, охране труда и окружающей среды и защите прав потребителей</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Управление рисками в сфере <b>медицинских изделий</b></li> <li>• Электрическая/механическая безопасность (ЭМП/ЭМС)</li> <li>• Клиническая оценка (ежегодная)</li> <li>• Управление рисками, связанными с опасностями для здоровья и окружающей среды</li> <li>• (RoHS – токсичные вещества, REACH – химические материалы)</li> <li>• Постмаркетинговое наблюдение (качество, клиническая эффективность)</li> </ul>	ИДЕРН субъекта	Версия	Статус	Полное наименование	Сокращенное наименование	Город	Страна	Действие	№EAMF-00002157	1 (последняя)	Протипаль	P&S Mechanics Co. Ltd [EN]		Сеул	Республика Корея		<p><b>Нет сертификата CE</b></p> <p><b>Система регистрации и идентификации хозяйствующих субъектов</b></p> <p>Поиск хозяйствующих субъектов позволяет получить все зарегистрированные записи, содержащие введенные условия поиска, по крайней мере, один критерий поиска является обязательным</p> <p>Критерии поиска</p> <p>Поиск: Полн. или сокр. наименование: Yeecon   <a href="#">Новый поиск</a></p> <p><b>Записей не найдено.</b></p> <p><b>Нет записей в базе данных CE</b></p> <div style="text-align: center; margin-top: 20px;">  </div>
ИДЕРН субъекта	Версия	Статус	Полное наименование	Сокращенное наименование	Город	Страна	Действие												
№EAMF-00002157	1 (последняя)	Протипаль	P&S Mechanics Co. Ltd [EN]		Сеул	Республика Корея													

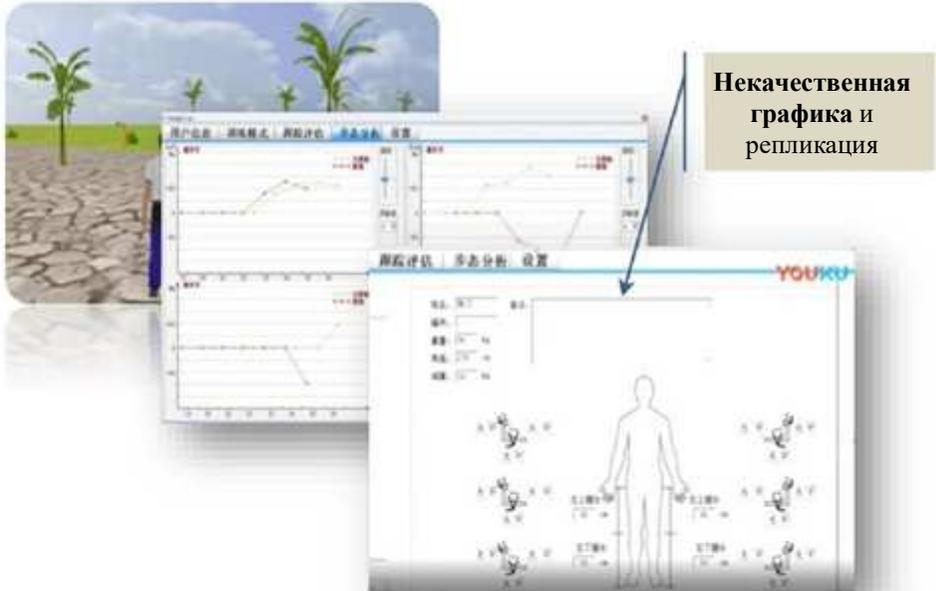
Сравнительная таблица

	Категории	Walkbot	Yeecon A3																																																																																													
<p style="writing-mode: vertical-rl; transform: rotate(180deg);">Патенты / Сертификаты</p>	   	<p><b>Оригинальная технология и проприетарные патенты</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Владение <b>оригинальной технологией</b> роботизированной системы для восстановления функции ходьбы.</li> <li>Гарантия защиты <b>прав клиента, связанных с товарами и услугами.</b></li> <li>Сбор данных в <b>системе регистрации отзывов и обновлений.</b></li> </ul> <table border="1" data-bbox="452 622 1281 679"> <tr> <td>Патенты</td><td>42</td> <td>Регистрация проекта</td><td>3</td> <td>Заявка на патент</td><td>3</td> <td>Заявка на проект</td><td></td> </tr> <tr> <td>Регистрация зарубежного патента</td><td>6</td> <td>Зарегистрированные торговые марки</td><td>3</td> <td>Заявка на зарубежный патент</td><td>1</td> <td>Договора о патентной кооперации</td><td>5</td> </tr> </table> <table border="1" data-bbox="452 683 1281 1011"> <thead> <tr> <th>№</th> <th>Вид</th> <th>Дата подачи заявки</th> <th>Номер заявки</th> <th>Дата регистрации</th> <th>Номер патента</th> <th>Название изобретения</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1</td> <td>ПАТЕНТ</td> <td>20060630</td> <td>10-2006-0061415</td> <td>20070629</td> <td>10-0731899</td> <td>Механизированный аппарат для поддержки функции ходьбы</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>ПАТЕНТ</td> <td>20060914</td> <td>10-2006-0089121</td> <td>20080820</td> <td>10-0854511</td> <td>Система управления для обучения ходьбе</td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>ПАТЕНТ</td> <td>20070206</td> <td>10-2007-0012082</td> <td>20080717</td> <td>10-0848169</td> <td>Аппарат для поддержки функции мышц-вращателей</td> </tr> <tr> <td>8</td> <td>ПАТЕНТ/ПАТЕНТ США</td> <td>20080331 20100930</td> <td>10-2008-0029605 12/895,281</td> <td>20100810 20130611</td> <td>10-0976180 8460162</td> <td>Робот для обучения ходьбе и способ его работы</td> </tr> <tr> <td>9</td> <td>ПАТЕНТ</td> <td>20080331</td> <td>10-2008-0029806</td> <td>20100121</td> <td>10-0939284</td> <td>Аппарат для поддержки функции голеностопного сустава при ходьбе</td> </tr> <tr> <td>10</td> <td>ТОРГОВАЯ МАРКА</td> <td>70080604</td> <td>40-2008-0027268</td> <td>20090904</td> <td>40-0799991</td> <td>Walkbot (торговая марка)</td> </tr> <tr> <td>11</td> <td>ПАТЕНТ</td> <td>20080930</td> <td>10-2008-0095845</td> <td>20110205</td> <td>10-1019452</td> <td>Аппарат для автоматической тренировки пальцев</td> </tr> <tr> <td>27</td> <td>ПАТЕНТ США</td> <td>20121120</td> <td>13/682/726</td> <td></td> <td></td> <td>Аппарат для обучения ходьбе</td> </tr> <tr> <td>28</td> <td>ПАТЕНТ</td> <td>20120208</td> <td>10-2012-0012748</td> <td>20130717</td> <td>10-1289005</td> <td></td> </tr> <tr> <td>29</td> <td>ПАТЕНТ ЕС</td> <td>20130201</td> <td>KP2013/000845</td> <td>20180530</td> <td>EP 2813267 B1</td> <td>Аппарат для обучения ходьбе</td> </tr> </tbody> </table>	Патенты	42	Регистрация проекта	3	Заявка на патент	3	Заявка на проект		Регистрация зарубежного патента	6	Зарегистрированные торговые марки	3	Заявка на зарубежный патент	1	Договора о патентной кооперации	5	№	Вид	Дата подачи заявки	Номер заявки	Дата регистрации	Номер патента	Название изобретения	1	ПАТЕНТ	20060630	10-2006-0061415	20070629	10-0731899	Механизированный аппарат для поддержки функции ходьбы	2	ПАТЕНТ	20060914	10-2006-0089121	20080820	10-0854511	Система управления для обучения ходьбе	3	ПАТЕНТ	20070206	10-2007-0012082	20080717	10-0848169	Аппарат для поддержки функции мышц-вращателей	8	ПАТЕНТ/ПАТЕНТ США	20080331 20100930	10-2008-0029605 12/895,281	20100810 20130611	10-0976180 8460162	Робот для обучения ходьбе и способ его работы	9	ПАТЕНТ	20080331	10-2008-0029806	20100121	10-0939284	Аппарат для поддержки функции голеностопного сустава при ходьбе	10	ТОРГОВАЯ МАРКА	70080604	40-2008-0027268	20090904	40-0799991	Walkbot (торговая марка)	11	ПАТЕНТ	20080930	10-2008-0095845	20110205	10-1019452	Аппарат для автоматической тренировки пальцев	27	ПАТЕНТ США	20121120	13/682/726			Аппарат для обучения ходьбе	28	ПАТЕНТ	20120208	10-2012-0012748	20130717	10-1289005		29	ПАТЕНТ ЕС	20130201	KP2013/000845	20180530	EP 2813267 B1	Аппарат для обучения ходьбе	<p><b>Реплицированное изделие</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Несанкционированная репликация аппаратной конструкции.</li> <li>Посредственная репликация программного обеспечения. (Нет расширенной функции реабилитации)</li> <li>Возможное вовлечение в <b>судебный процесс о нарушении патентных прав.</b></li> <li><b>Ущерб для клиента</b> вследствие нарушения оригинальной технологии.</li> </ul> <div data-bbox="1473 683 1760 944" style="text-align: center;">  <p><b>Интеллектуальная собственность</b></p> </div>
	Патенты	42	Регистрация проекта	3	Заявка на патент	3	Заявка на проект																																																																																									
	Регистрация зарубежного патента	6	Зарегистрированные торговые марки	3	Заявка на зарубежный патент	1	Договора о патентной кооперации	5																																																																																								
№	Вид	Дата подачи заявки	Номер заявки	Дата регистрации	Номер патента	Название изобретения																																																																																										
1	ПАТЕНТ	20060630	10-2006-0061415	20070629	10-0731899	Механизированный аппарат для поддержки функции ходьбы																																																																																										
2	ПАТЕНТ	20060914	10-2006-0089121	20080820	10-0854511	Система управления для обучения ходьбе																																																																																										
3	ПАТЕНТ	20070206	10-2007-0012082	20080717	10-0848169	Аппарат для поддержки функции мышц-вращателей																																																																																										
8	ПАТЕНТ/ПАТЕНТ США	20080331 20100930	10-2008-0029605 12/895,281	20100810 20130611	10-0976180 8460162	Робот для обучения ходьбе и способ его работы																																																																																										
9	ПАТЕНТ	20080331	10-2008-0029806	20100121	10-0939284	Аппарат для поддержки функции голеностопного сустава при ходьбе																																																																																										
10	ТОРГОВАЯ МАРКА	70080604	40-2008-0027268	20090904	40-0799991	Walkbot (торговая марка)																																																																																										
11	ПАТЕНТ	20080930	10-2008-0095845	20110205	10-1019452	Аппарат для автоматической тренировки пальцев																																																																																										
27	ПАТЕНТ США	20121120	13/682/726			Аппарат для обучения ходьбе																																																																																										
28	ПАТЕНТ	20120208	10-2012-0012748	20130717	10-1289005																																																																																											
29	ПАТЕНТ ЕС	20130201	KP2013/000845	20180530	EP 2813267 B1	Аппарат для обучения ходьбе																																																																																										
<p><b>И многие другие</b></p>	<p>Изучено <b>4000 случаев</b> зарегистрированных в настоящее время патентов по всему миру ★</p>																																																																																															

Сравнительная таблица

		Walkbot	Yeecon A3
Рынок	Заказчики	<ul style="list-style-type: none"> <li>Роботизированные системы и услуги по обучению предоставляются на корейском рынке и <b>по всему миру</b></li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Обслуживание <b>только на китайском рынке</b></li> <li>Установлено 1-2 системы <b>на Тайване</b>, но в настоящее время <b>системы не работают</b> из-за политических проблем и трудностей с послепродажным обслуживанием</li> </ul>
	Услуги по техническому обслуживанию	<p><u>Политика послепродажного обслуживания в режиме реального времени</u></p>  <p><b>Наблюдение в режиме реального времени посредством функции дистанционного управления</b>  <b>Дистанционная диагностика с помощью системы управления качеством</b>  <b>Постоянное предоставление пользователям наилучших условий</b></p>	<p><b>Удалённое наблюдение</b>  <b>Послепродажное обслуживание</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Отсутствие <b>опыта в управлении качеством</b> из-за небольшого числа клиентов и опыта работы на рынке</li> <li>Роботизированные системы <b>на Тайване</b> не работают</li> </ul>

Сравнительная таблица

	Категории	Walkbot	Yeecon A3
<p>Качество программного обеспечения</p>	<p>Программное обеспечение с пользовательским интерфейсом для удобства пользователя</p>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• <b>Удобный</b> графический дизайн программного обеспечения</li> <li>• <b>Высококачественное</b> графическое изображение</li> <li>• <b>Интуитивная простота использования</b></li> </ul>  <ul style="list-style-type: none"> <li>• Различные функции обучения (активное, интерактивное, пассивное)</li> <li>• Удобный дизайн</li> <li>• Высококачественное программное обеспечение и графический дизайн</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>• <b>Недостаточно</b> полное программное обеспечение</li> <li>• Некачественное графическое изображение</li> <li>• <b>Неудобное</b> в использовании и <b>неполное программное обеспечение</b></li> </ul>  <p>Некачественная графика и репликация</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Неполное программное обеспечение для обучения и неполный режим обучения (без взаимодействия с пациентом)</li> <li>• Отсутствие средств программного обеспечения</li> <li>• <b>Неполная репликация программного обеспечения</b></li> </ul>

Сравнительная таблица

	Категории	Walkbot	Yeecon A3
Прочие отличительные характеристики	Схемы ходьбы	<ul style="list-style-type: none"> <li>Автоматическое формирование естественной схемы ходьбы</li> <li>Индивидуально подбираемые услуги по обучению ходьбе</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li><b>Одна</b> нормализованная <b>схема ходьбы</b></li> <li>Необходима постоянная настройка <b>вручную</b></li> </ul>
	Интерактивное обучение	<ul style="list-style-type: none"> <li>Высокотехнологичное интерактивное обучение</li> <li>Пациент и робот взаимодействуют в режиме реального времени</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li><b>Возможно только пассивное</b> обучение</li> </ul>
	Функция оценки	<ul style="list-style-type: none"> <li>Программное измерение диапазона движения пациента, плотности его хода и прилагаемого усилия</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li><b>Нет функции оценки</b></li> </ul>
	Электрические детали	<ul style="list-style-type: none"> <li>Используются разрешённые к применению стандартные детали</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Не раскрыта информация о санкционировании применения</li> </ul>
	Клиническая эффективность	<ul style="list-style-type: none"> <li>Множество клинических исследований, клинически подтверждённые результаты по всему миру (более 15 стран)</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li><b>Нет клинических подтверждений</b></li> </ul>